Best Available Copy

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

63-092143

(43)Date of publication of application: 22.04.1988

(51)Int.CI.

H04L 27/00

(21)Application number: 61-238324

(71)Applicant: N

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

(22)Date of filing:

07.10.1986 (72)Inventor:

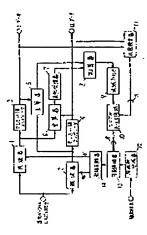
ARITA HISASHI NEZU SHUNICHI

(54) DEMODULATING DEVICE FOR ORTHOGONAL PARTIAL RESPONSE SIGNAL

(57)Abstract:

PURPOSE: To obtain a simple, high-accuracy demodulator by realizing the composition of a carrier signal from an auxiliary signal on a demodulation side and the phase adjustment of this carrier signal by a base band remodulation system for four-phase PSK

CONSTITUTION: The carrier signal obtained by a frequency multiplexer 12 from the auxiliary signal is passed through a variable phase shifter 13 and separated by a phase separator 14 into two orthogonal carrier signals. A state detector 11, on the other hand, detects a case wherein a binary pulse signal corresponds to the signal state of the four-phase PSK and outputs a control signal a. A sample holding circuit 10 which is controlled with the signal a places the output of an LPF 9 in a sampled or held state. Only when the input orthogonal partial response signals are in the four-phase PSK state, the sample holding circuit 10 is placed in the sampled state with a phase error voltage ϕ appearing at the output of the LPF 9 and the error voltage ϕ is supplied to a phase shifter 13. Thus, the simple, high-accuracy demodulator is obtained.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

⑲ 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

® 公開特許公報(A) 昭63-92143

MInt Cl.4

識別記号

庁内整理番号

匈公開 昭和63年(1988) 4月22日

H 04 L 27/00

G-8226-5K

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

公発明の名称

直交パーシャルレスポンス信号の復調装置

②特 頤 昭61-238324

29出 願 昭61(1986)10月7日

砂発 明 者

有 Œ 寿 志

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内

⑫発 明 者

根 津 俊

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器產業株式会社内

の出 願 人

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

四代 理 人 弁理士 中尾 敏男 外1名

1、発明の名称

直交パーシャルレスポンス信号の復調装置

- 2、特許請求の範囲
 - (1) 補助信号を用いて搬送被信号を合成する間波 数合成器と、前記遊送彼信号を移相する可変移 相翳と、前記可変移相器の出力信号を互いに位 相の直交する第1および第2の幾送波信号に分 離する位相分離器と、前記第1および第2の換 送彼信号を用いて入力される直交パーシャルレ スポンス信号を同期検波する第1および第2の 検波器と、前配第1および第2の検波器の出力 の検波信号を中央値と両端値の検出を行う第1 および第2のしきい値コンパレータと、前記第 1の検波器の出力の検波信号と前記簿2の2し きい値コンパレータの出力とを掛け合せる第1 の乗算器と、前記第2の検波器の出力の検波信 号と前記第1の2しきい値コンパレータの出力 とを掛け合せる第2の乗算器と、第2の乗算器 の出力に接続される利得しの反転増揺器と、第

1.の乗算器の出力と前記反転増幅器の出力とを 加算する加算器と、前記加算器の出力に接続さ れる低級フィルタと、前記低級フィルタの出力 と前記可変移相器との間に設置されるサンプル ホールド回路と、前記第1および第2の2しき い値コンパレータの出力状態に基づき制御信号 を出力する状態検出器を備えると共に、前記状 庭検出器において第1および第2の2しきい値 コンパレータ出力が両方共に両端値にある時に 前記サンプルホールド回路がサンプル状態にな り、それ以外の時はホールド状態となるよう制 御する銅鈿信号は、サンプルホールド回路に接 続されることを特徴とする直交パーシャルレス ポンス信号の復調装置。

- ② 可変移相器は、周波数合成器に内部に組み込 まれることを特徴とする特許請求の範囲第(1)項 記載の直交パーシャルレスポンス信号の復調装
- 3、発明の詳細な説明 産業上の利用分野

本発明は、デジタル変調方式の一種である直交 パーシャルレスポンスは号の復興装置に関するも のである。

従来の技術

デジタル信号を阅送被伝送する際に用いられる デジタル変調にはASK、PSKあるいはPSK などの各種の方式が実用化されている。そのよう な中で、占有帯域が4相PSKよりも狭く、また 変調器も比較的簡単な直交パーシャルレスポンス 変調がしばしば用いられるようになった。

第2図に直交パーシャルレスポンス変調器の構成を示す。第2図で、人力端子15.16に与えられる3値を有する1データとロデータは、互いに直交する2つの優送被信号とバランスドミキサ17.18で掛け合され、それぞれの出力が合成器19で合成され、出力端子20より直交パーシャルレスポンス信号として出力される。この構成は、4相PSKの姿調器と同じ構成である。ただし、人力されるデータが4相PSKの場合のように2値ではなく、第2図中の1データおよびQデ

23のそれぞれの出力が衆算器5.6で掛け合せ られ、乗算器6の出力は利得1の反転増幅器7を 通った後、加算器8で乗算器5の出力と加算され、 低域フィルタ9を経て電圧制御発振器25に位相 娯差電圧 8 として供給される。電圧制御発振器 25の出力は位相分経器14で0°,90°の耳 いに直交する2つの殺送波信号に分離されて、同 期検波に用いられる。ベースパンド再変調方式の 動作は周知であるので説明は省略する。一方、直 交パーシャルレスポンス信号の遊送波信号再生は、 4相PSKなどと比べると非常に複雑なものとな り (「パーシャルレスポンスを用いたデジタル無 線聴習し、富士派サイエンティフィック アンド テクニカルジャーナル、27~48頁、1977 年 6 月 . (* THE QAM 2 G-10 R Digital Radio Equipment using a Partial Response System . Fujitsu Scientific and Technical Journal, pp27~48 , June 1977)) . そのため民生用途には適用しにくいという問題点 がある。

ータの波形で示すように3値である。この3値の中央値に*0*を割り当て、両端値に*1*を割り当てる(逆でも良い)。出力端子20に得られる直交パーシャルレスポンス信号のベクトル空間上での信号点配置を第3図に示す。第3図において、1組およびQ組は第2図中のバランスドミキサ17.18に入力される互いに直交する2つの機送波信号の位相に相当する。第3図でわかるように、直交パーシャルレスポンス信号はベクトル空間上で9個の信号点を有する。

ところで、パーシャルレスポンス信号の検徳には通常同期検波方式が用いられるが、そのための 議送波信号の再生およびその位相調整が必要となる。ここで、従来の4相PSKの改送波信号再生 方式として良く知られているベースパンド再変調 方式を第4箇に示す。第4回において、検波器1. 2の出力の検波信号は2しきい値コンパレータ 23,24で2値パルス波形(デジタル信号)に 変換され、検波器1と2しきい値コンパレータ 24および検波器2と2しきい値コンパレータ

この問題点を解決して民生用途に実用化した従 来例 (特願昭60-230143) がある。第5 図に、この従来例の構成の一部を記載する。この 従来例では、テレビジョンの映像信号とデジタル 変調(I 相PSKや直交パーシャルレスポンスな ど) したデジタル副搬送放信号を多重化して伝送 し、受信側ではこのデジタル翻撥送放信号を検放 するのに必要な互いに直交する2つの遊送被信号 再生を直接行わず、映像信号より得られる色劇機 送彼信号から合成するようにしている。すなわち 第5図で、映像信号中の色信号を再生する色信号 処理部28で色剛搬送波信号 rの周波数3.58 Miltが得られるが、これを5/4倍の周波数に合 成する周边数合成器11に入力して、周波数 4. 475 M Nzの互いに直交する2つの遊送波信 号を取り出す。一方、デジタル副機送波信号は伝 送時にあらかじめ色凱旋送被信号の5/4倍の周 彼数の互いに直交する2つの機送彼信号で変調し ておくので、検波器1,2で同期検波が行われる ことになる。つまりデジタル変調彼の嫩送彼信号 再生を他の補助信号(ここでは色劇談送波信号) を利用して行わせようとするものである。

ここでデジタル変調波が直交の機送波動で検波可能なもの、たとえば、4相PSK.直交パーシャルレスポンス、16QAMなどでは、その機送波周波数 f。 のN/4(Nは自然数) に選べばよい。なぜなら f。をN/4倍するとき f。は4種類の位相自由度を持つが、上記の変調方式は送信時の差動符号化などにより、検波時の機送波信号の90°ごとの位相自由度は件容されるからである。

したがって、従来例の手法により (補助信号が 利用できる場合)、複雑な遊送被再生邸を設置す ることなく安定な同期検波が可能となる。

発明が解決しようとする問題点

しかしこのような従来例では、補助信号から合成された互いに直交する2つの競送波信号の位相は、初期調整時には希望する検波位相に合せられるが、それ以降の経時変化や温度ドリフトに対しては無防備である。特に本発明で対象としている

て最適に制御するかということである。この目的 のために、従来の 4 相 P S K の投送波信号再生方 式としてよく知られているペースパンド再変調方 式の利用が考えられる。

ここで、食交パーシャルレスポンス信号は乳3 図に示したように3個の信号点を持つので、このままでは第4図に示した4相PSKのペースパンド再変調方式は適用できない。ところが、第3図中のa. c. g. i だけ取り出せば、これは4相PSKの取り得る信号点となる。従って、直交パーシャルレスポンス信号が信号点a. c. g. i の近傍にあるときに、ペースパンド再変調方式のループを閉じれば位相誤差電圧のが得られる。本発明では、強送被周被数は正確に与えられているので、この位相誤差電圧で設送波を移相すれば良い。

实施例

以下本発明の一実施例を図面を用いて説明する。 本発明の一実施例を第1図に示し、その動作を 説明する。 周波数合成器 12において、補助信号 直交パーシャルレスポンスのように、ベクトル空 間上の信号点数が多い場合は、検被位相の値かな ずれが復調アイパターンの重大な劣化を招くこと になる。

問題点を解決するための手段

上記問題点を解決するために本発明は、検波出力より位相誤差電圧を抽出し、この誤差電圧により接送波信号の位相を変化させることにより、誤差を吸収させている。

誤意包圧の抽出には、4相PSKの遊送被信号 再生用のベースパンド再変調方式を用い、直交パーシャルレスポンス信号が4相PSKの取り得る 信号状態となったときのみその誤意電圧を利用す る。また直交パーシャルレスポンス信号がそれ以 外の信号状態にある時には、上記の誤意電圧を保 持させ正確な誤意電圧を維持させている。

作用

検波のための機送波信号が、直交パーシャルレスポンス信号以外の補助信号を用いて得られる時、 強された課題はこの機送波信号の位相をいかにし

より得られた微送波信号は可変移相器13を経て、位相分離器14で互いに直交する2つの機送波信号となる。検波器1.2の出力の検波信号は、2しきい値コンパレータ3.4で2位パルス信号に変換され、乗算器5で検波器2の出力の検波信号と2しきい値コンパレータ3の出力が掛け合されると共に、乗算器6で検波器1の出力の検波信号と2しきい値コンパレータ4の出力が掛け合され

ここで、2しきい値コンパレータ3、4のしきい値と検波信号の関係を第6図に示す。2しきい値コンパレータ3、4は、検被信号が中央値(0ポルト付近)のときロウベルトを、検波信号が耐端値(±Sポルト付近)のときハイレベルを出力するものであり、そのため検波信号に対するしきい値は、+S/2ポルトと-S/2ポルトに設定する。

状態検出器 1 1 では、 2 値パルス信号の状態が 4 相 P S K の信号状態に相当する場合を検出し、 制御信号αを出力する。一方、乗算器 6 の出力は

特開昭63-92143 (4)

利得1の反転増幅器7に入力され、反転増幅器7の出力と乗算器5の出力は加算器8で加算され低域フィルタ9を経て、サンプルホールド回路10は、関係とよりサンプル状態あるいはホールド状態の制御がなされ、出力である位相領差な圧々は可変移相器13に与えられ、その電圧に応じて移相量を変化させる。

前述したように、低級フィルタ9の出力に現れる位相誤差電圧をは、入力される直交パーシャルレスポンス信号が4相PSK(第3図における信号点a, c, g, i)と見なせる時のみ有効である。第7図に、位相誤差電圧をと位相誤差量の関係を示す。第7図では、4相PSK(信号点a, c, g, i)となった時の位相誤差電圧をと位相誤差量の関係を示している。

また、低域フィルタ9の出力に現れる位相娯整 電圧をは、入力される直交パーシャルレスポンス 信号が4相PSK状態、言い換えると、信号点a. c. s. l の時有効であることより、この場合の

となり、ベースパンド再変調方式が有効に作用する時間比率は以となる。このことは、ベースパンド再変調方式のループゲインが以に低下することを意味するが、本発明ではベースパンド再変調方式に要求されているのは、位相の引き込みであって、一般の環送被信号再生における周被数の引き込み (キャプチャレンジの確保) は不要であるので、この程度のループゲインの低下はほとんど問題にならない。

次に、可変移相器 1 3 の設置館所について補足 説明する。第1 図の実施例では、可変移相器 1 3 は同波数合成器 1 2 の出力信号である機送被信号 に対して設置されている。しかし可変移相器 1 3 は、周波数合成器 1 2 の内部の適当な箇所に設置 することも可能である。第 8 図は、周坡数合成器 1 2 の代変的な内部構成を示している。この周波 出力機送被信号の周波数 f。は、補助信号の周波 数 f 1 の M / N 倍であり、これを周波数シンセサ イザ手法によって得ている。内部の構成はその周 被数シンセサイザそのものであるので、動作の説 みサンプルホールド回路 1 0 をサンプル状態とし、 従って低坡フィルタ 9 の出力の位相誤差電圧をが そのまま可変移相器 1 3 に与えられるようにずれ ば良いことになる。選交ペーシャルレスポンス信 号がそれ以外の状態(信号点 b. d. e. (, h)) にある時には、サンプルホールド回路 1 0 をホールド状態にして直前の位相誤差電圧を保持させ る。このような規則でサンプルホールド回路 1 0 を制御するのが状態検出器 1 1 の出力の製剤信号 のである。制御信号のははロウレベル)となり、サンプルホールド回路 1 0 をサンプル状態としたなり、サンプルが関係のより、よなり、サンプルホールド回路 1 0 をサンプルが関ロウレベル は以外の信号点 b. d. e. f. hの時ロウレベル れ以外の信号点 b. d. e. f. hの時ロウレベル のよるいはハイレベル)となりホールド状態に する。

Ⅰデータがハイレベルである確率は%、関様に ロデータがハイレベルである確率は%、従って状 酸検出器11が直交パーシャルレスポンス信号を 6相PSKとみなす確率はその種の%となる。つ まり、サンブルホールド回路10がサンプル状態

明は省略する。この構成において、可変移相器 1 3 は図中の3 4 (M). 3 4 (M). 3 4 (M)のいずれの 位置に設置しても出力協送被信号の位相をずらす ことができる。また3 4 (M). 3 4 (M). 3 4 (M)のい ずれの位置でも週過する信号はパルス信号である ので、可変移相器3 4 の実質的な機能は可変遅延 であると言える。そのような機能は、たとえば単 安定マルチパイプレータの時定数回路におけるコ ンデンサを可変容量コンデンサとし、このコンデ ンサを電圧駆動することにより実現される。第8 図中の3 4 (M). 3 4 (4)の位置においては、補助信 号、機送被信号がそれぞれ分周器3 1. 3 3 で分 同され、比較的低い周波数になっているので、可 変移相器1 3 の応答速度に対して有利な条件を与 える。

発明の効果

以上のように本発明は、直交パーシャルレスポンス信号による情報伝送の実用性を高めることを 目的とし、復調側における補助信号からの設送被 信号合成と、この強送被信号の位相調整を4相

特開昭63-92143 (5)

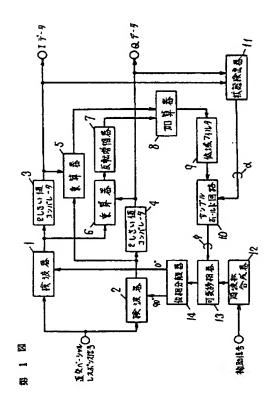
PSK用ペースパンド再変調方式で実現することにより、簡単で特度の高い復興装置を提供するものである。

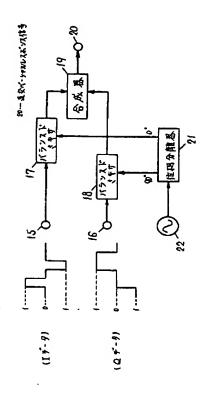
4、図面の簡単な説明

1. 2……検波器、3. 4……2 しきい値コンパレータ、5. 6……乗算器、7……反転増幅器、8……加算器、10……サンプルホールド回路、

1 1 ······· 状態検出器、 1 2 ······ 周波数合成器、 1 3 ······ 可変移相器、 1 7 · 1 8 ······ バランスドミキサ、 2 2 ·····・ 始送改発振器、 2 3 · 2 4 ······ コンパレータ、 2 9 ······ 電圧制復発振器、 3 2 ····· ・ 位相比較器、 3 1 ··· 3 3 ····· 分周器。

代理人の氏名 弁理士 中尾敏男 ほか [名



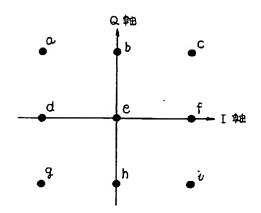


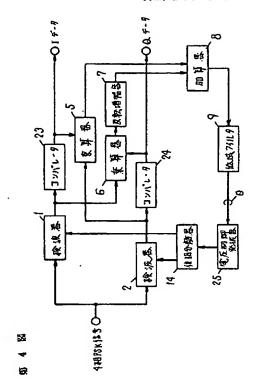
政

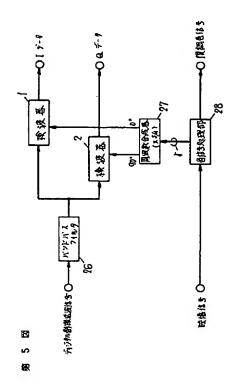
特開昭63-92143 (6)

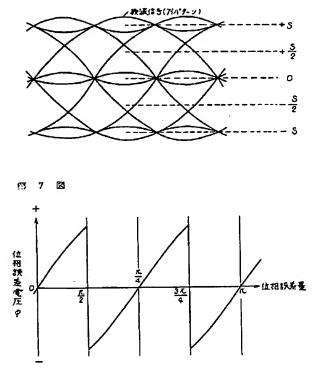
-姜,-姜…し5い住

第 3 図





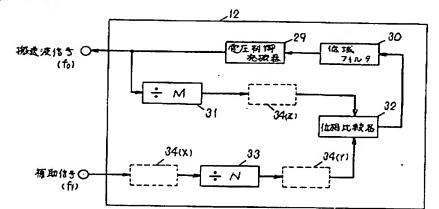




93 6 🖾

特開昭63-92143 (フ)

98 8 図





This Page is inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS
IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
BLURED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLORED OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REPERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY. As rescanning documents will not correct images problems checked, please do not report the problems to the IFW Image Problem Mailbox